

Nome: .....

RA: .....

**1ª Questão:** Seja a seguinte desigualdade matricial

$$A'X + XA + XH'\Psi^{-1}HX < 0$$

com  $X' = X > 0$  e  $H$  variáveis do problema e  $A$  uma matriz dada. Se possível, linearize a desigualdade matricial nos casos listados abaixo. Caso o procedimento de linearização envolva mudanças de variáveis, a recuperação das variáveis originais deve necessariamente ser apresentada. A garantia de eventuais inversões de variáveis deve ser discutida.

- (a)  $\Psi = I$ .
- (b)  $\Psi = H + H'$
- (c)  $\Psi = X^{-1}$ . Dica: Use  $(H^{-1} - X)(-X^{-1})(H^{-1} - X)' \leq 0$ .

1	
2	
3	
4	
5	
B	

**2ª Questão:** Seja a seguinte desigualdade matricial

$$\begin{bmatrix} B + B' - G - G' & AB & A + FG \\ * & G + G' - L - L' & F + JL \\ * & * & L + L' - X \end{bmatrix} > 0$$

sendo  $X' = X > 0$ ,  $A$ ,  $B$ ,  $F$ ,  $G$ ,  $J$  e  $L$  variáveis do problema. Se possível, linearize a desigualdade matricial. Caso o procedimento de linearização envolva mudanças de variáveis, a recuperação das variáveis originais deve necessariamente ser apresentada. A garantia de eventuais inversões de variáveis deve ser discutida.

**3ª Questão:** Seja  $K = ZX^{-1}$ ,  $Z \in \mathbb{R}^{1 \times 3}$ ,  $X \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ , um ganho de realimentação de estados. Apresente a estrutura de  $Z$  e  $X$  de modo a produzir o ganho descentralizado

$$K = [k_1 \quad k_2 \quad 0]$$

considerando (a)  $X$  como uma matriz simétrica; (b)  $X$  como uma matriz cheia.

**4ª Questão:** Seja o sistema linear a tempo discreto

$$x(k+1) = Ax(k) + Bu(k)$$

e a lei de controle por realimentação de estados  $u(k) = Kx(k)$ . Mostre que a factibilidade da LMI

$$\begin{bmatrix} W & AW + BZ \\ * & W \end{bmatrix} > 0, \quad Z = KW$$

garante que o sistema em malha fechada é Schur estável.

**5ª Questão:** Considere uma matriz incerta  $A(\theta)$ , associada ao sistema linear contínuo no tempo  $\dot{x} = A(\theta)x$ , dada por

$$A(\theta) = A_0 + \theta_1 A_1,$$

- (a) Adotando as seguintes mudanças de variáveis  $\alpha_1 = \theta_1 + 1$ ,  $\alpha_2 = 1 - \alpha_1$ ,  $\alpha \in \Lambda_2$ , apresente a nova matriz do sistema  $A(\alpha)$ .
- (b) Apresente a versão homogeneizada de  $A(\alpha)$ .
- (c) Adotando  $P(\alpha) = P_0 + \theta_1 P_1$  como matriz de Lyapunov, apresente as LMIs dependentes de parâmetros que certificam a estabilidade do sistema.

- (d) Apresente o conjunto (finito) de LMIs que testam as LMIs dependentes de parâmetros fornecidas no item anterior.
- (e) Apresente uma condição menos conservadora do que a fornecida em (d).

**Bônus:** (pontos extras) Seja o sistema linear

$$\dot{x}(t) = Ax(t) + Bw(t) \quad (1)$$

$$z(t) = Cx(t) + Dw(t) \quad (2)$$

Se as seguintes desigualdades

$$\dot{v}(t) + \xi v(t) - \delta w(t)'w(t) \leq 0 \quad (3a)$$

$$z(t)'z(t) \leq \eta \xi v(t) + \eta w(t)'(\eta - \delta)w(t) \quad (3b)$$

forem satisfeitas com  $v(t) = x(t)'Px(t) > 0$ , então  $\eta$  é um limitante superior para a chamada “norma estrela” (ou norma-\*) do sistema, isto é,  $\|H\|_* < \eta$ . Para um valor fixo de  $\xi$ , forneça condições LMIs para o cálculo de  $\eta$ .