

Nome: .....

RA: .....

1) (100)
2) (100)
3) (100)
4) (100)

**1<sup>a</sup> Questão:** Determine a norma  $\mathcal{H}_2$  dos sistemas

a) 
$$\begin{cases} \dot{x}(t) = -2x(t) + 0.5w(t) \\ y(t) = 10x(t) \end{cases}$$

b) 
$$\begin{cases} x(k+1) = -0.5x(k) + w(k) \\ y(k) = 2x(k) \end{cases}$$

c) 
$$\begin{cases} \dot{x}(t) = \begin{bmatrix} -3 & 0 \\ 0 & -4 \end{bmatrix}x(t) + \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}w(t) \\ y(t) = \begin{bmatrix} 0 & 1 \end{bmatrix}x(t) \end{cases}$$

**P2)** .....**2<sup>a</sup> Questão:** Determine a norma  $\mathcal{H}_\infty$  do sistema

$$\begin{cases} \dot{x} = -x + w \\ y = 2x \end{cases}$$

**3<sup>a</sup> Questão:** Considere o sistema linear com atraso  $d$ 

$$\dot{x}(t) = Ax(t) + A_d x(t-d) \quad (1)$$

Sabendo que o sistema é estável se existirem matrizes simétricas definidas positivas  $P$  e  $S$  tais que

$$A'P + PA + S + PA_d S^{-1} A'_d P < 0$$

a) Formule a condição acima como uma LMI em termos das variáveis  $P = P' > 0$  e  $S = S' > 0$ 

b) Formule em termos de LMI condições suficientes para que o sistema

$$\dot{x}(t) = Ax(t) + A_d x(t-d) + Bu(t) \quad (2)$$

seja estabilizável pela lei de controle  $u(t) = Kx(t) + K_d x(t-d)$ [Dica: use o fato de que a estabilidade do sistema (1) equivale à estabilidade do sistema dual, isto é, com  $A = A'$  e  $A_d = A'_d$ .]**4<sup>a</sup> Questão:** Mostre que existe  $K$  tal que o sistema discreto

$$x(k+1) = Ax(k) + Bu(k)$$

é estabilizável com a lei de controle  $u(k) = Kx(k)$  se e somente se existirem matrizes  $W = W' > 0$ ,  $Z$  e  $G$  de dimensões apropriadas tais que

$$\begin{bmatrix} W & AG + BZ \\ G'A' + Z'B' & G + G' - W \end{bmatrix} > 0$$