

## Lista 7b – Sistemas discretos no tempo

**7b.1** Certifique a estabilidade robusta do seguinte sistema linear discreto variante no tempo

$$x(k+1) = \alpha_1(k) \begin{bmatrix} 0.1 & 0.9 \\ 0 & 0.1 \end{bmatrix} + \alpha_2(k) \begin{bmatrix} 0.5131 & 0 \\ 1 & 0.5131 \end{bmatrix}, \quad \alpha(k) \in \Delta_N, \forall k \geq 0,$$

sendo que  $\alpha_1(k)$  e  $\alpha_2(k)$  podem variar arbitrariamente.

**7b.2** Considere a função de Lyapunov quadrática  $v(x) = x'P(\alpha)x$  com as seguintes estruturas para a matriz de Lyapunov

$$(a) P(\alpha) = \sum_{i=1}^N \alpha_i(k) P_i, \quad (b) P(\alpha) = \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \alpha_i(k) \alpha_j(k+1) P_{ij}$$

Programe as LMIs para testar a existência dessas duas classes de matrizes de Lyapunov e aplique os programas resultantes em uma base de 100 polítopos estáveis gerados aleatoriamente com  $|\lambda_{\max}(A(\alpha))| \approx 0.9$  para as dimensões  $n = 3$  e  $N = 3$ .

**7b.3** Considere a seguinte operação:

$$\{1, 2\} \times \{1, 2\} \times \{1, 2\} = \{(1, 1, 1), (1, 1, 2), (1, 2, 1), (1, 2, 2), (2, 1, 1), (2, 1, 2), (2, 2, 1), (2, 2, 2)\}.$$

Essa operação é conhecida como produto Cartesiano. Desenvolva um programa em Matlab que calcule

$$\underbrace{\{1, \dots, N\} \times \{1, \dots, N\} \times \dots \times \{1, \dots, N\}}_{L \text{ vezes}}, \quad L \geq 1, \quad N \geq 2$$

Considerações: (1)- Observe que o conjunto solução do exemplo pode ser colocado na seguinte forma matricial

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 2 \end{bmatrix}$$

(2) Estude e use a função `kron` do Matlab para construir o programa.

**7b.4** Usando o programa desenvolvido no exercício anterior, faça um programa em Matlab para testar a estabilidade robusta de um sistema linear discreto variante no tempo com taxas de variações arbitrárias usando a seguinte matriz de Lyapunov candidata

$$P(\alpha) = \sum_{i_1=1}^N \sum_{i_2=1}^N \dots \sum_{i_L=1}^N \alpha_{i_1}(k) \alpha_{i_2}(k+1) \dots \alpha_{i_L}(k+L-1) P_{i_1 i_2 \dots i_L},$$

com  $L \geq 1$  arbitrário.

**7b.5** Faça um programa em Matlab que construa sistematicamente as colunas  $h^j$ ,  $j = 1, \dots, M$  do conjunto  $\Gamma$  para um sistema com  $N$  e  $b$  arbitrários. Utilize a rotina `Polyhedron` do *Multi-Parametric toolbox*<sup>1</sup> para gerar os vértices  $h^j$  a partir das restrições lineares  $\mathbb{A}x \leq b$  e  $\mathbb{A}_e = b_e$ , com  $\mathbb{A}$ ,  $b$ ,  $\mathbb{A}_e$  e  $b_e$  dados na equação (7) dos slides da aula.

**7b.6** Repita novamente o exercício anterior considerando agora a região de factibilidade do par  $(\alpha_i, \Delta\alpha_i)$  apresentada na Figura 1.

<sup>1</sup><https://www.mpt3.org/>

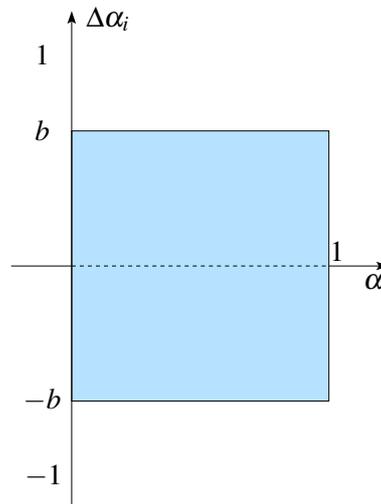


Figura 1: Região de factibilidade do par  $(\alpha_i, \Delta\alpha_i)$ .

**7b.7** Dados os vetores  $h^j$ ,  $j = 1, \dots, M$ , determine as expressões que convertem as matrizes

$$P(\alpha) = \sum_{i=1}^N \alpha_i P_i, \quad P(\alpha + \Delta\alpha) = \sum_{i=1}^N (\alpha_i + \Delta\alpha_i) P_i$$

para o domínio  $\gamma$ .

**7b.8** Gere 50 polítopos estáveis com  $|\lambda_{\max}(A(\alpha))| \approx 0.9$  para as dimensões  $n = 2, 3, 4$  e  $N = 2, 3, 4$ . Aplique os programas de estabilidade robusta baseados na matriz de Lyapunov dada em 7b.7 considerando os vetores  $h^j$  gerados em 7b.5 e 7b.6 com  $b_i = 0.5$ ,  $i = 1, \dots, N$ . Qual conjunto de vetores  $h^j$  forneceu os resultados menos conservadores na média? Forneça argumentos que corroborem a sua afirmação.

**7b.9** Considere a seguinte LMI dependente de parâmetros

$$\mathcal{Q}(\alpha) + X(\alpha)\mathcal{B}(\alpha) + \mathcal{B}(\alpha)'X(\alpha)' < 0$$

com

$$\mathcal{Q}(\alpha) = \begin{bmatrix} -P(\alpha) & 0 \\ 0 & P(\alpha + \Delta\alpha) \end{bmatrix}, \quad \mathcal{B}(\alpha) = [A(\alpha) \quad I], \quad P(\alpha) > 0$$

e  $P(\alpha)$  dada em 7b.7. Primeiramente, programe as condições LMIs considerando  $X(\alpha)$  com a mesma estrutura de  $P(\alpha)$ , ou seja, afim nos parâmetros  $\alpha$ . Como segundo passo, faça um novo programa considerando

$$X(\alpha) = X(\gamma) = \sum_{i=1}^M \gamma_i X_i,$$

ou seja, as variáveis de folga são criadas diretamente no domínio  $\gamma$ , não necessitando de conversão. Compare as duas condições usando a base de polítopos gerada no exercício 7b.8. Qual condição foi menos conservadora? Argumente.

**7b.10** Considere as restrições

$$0 \leq \alpha_1(k) \leq 1, \quad 0 \leq \alpha_1(k+1) \leq 1, \quad -1 \leq \underline{b}_1 \leq \alpha_1(k+1) - \alpha_1(k) \leq \bar{b}_1 \leq 1, \quad \bar{b}_1 > \underline{b}_1, \quad 0 \in [\underline{b}_1, \bar{b}_1]$$

Defina os vértices da região que define o espaço factível do par  $(\alpha_1(k), \alpha_1(k+1))$  em função de  $\underline{b}_1$  e  $\bar{b}_1$ .